DERWENT-ACC-NO:

1988-088910

DERWENT-WEEK:

199718

COPYRIGHT 1999 DERWENT INFORMATION LTD

TITLE:

Weld quality test appts. - has visual sensor having ITV camera display image of weld beads exposed to slit light

beam NoAbstract Dwg 0/7

PATENT-ASSIGNEE: TOYOTA JIDOSHA KK[TOYT]

PRIORITY-DATA: 1986JP-0183388 (August 6, 1986)

PATENT-FAMILY:

PUB-NO

PUB-DATE

LANGUAGE

PAGES

MAIN-IPC

JP 63040692 A JP 2515103 B2 February 22, 1988 July 10, 1996

003 N/A 006 N/A

N/A B23K 026/00

APPLICATION-DATA:

PUB-NO

APPL-DESCRIPTOR

APPL-NO

APPL-DATE

JP 63040692A

N/A

1986JP-0183388 1986JP-0183388

August 6, 1986 August 6, 1986

JP 2515103B2

N/A

JP 2515103B2

Previous Publ.

JP 63040692

N/A

INT-CL (IPC): B23K026/00

ABSTRACTED-PUB-NO: JP 02515103B

EQUIVALENT-ABSTRACTS:

A quality inspection method for laser butt welding is disclosed. Two workpieces (1) are laser welded together with the edge of one workpiece being longer than the welding full length and the edge of the other workpiece being equal to the welding full length. The direction of the liquid tangent is at right angles to the weld surface and slit beam light (9) is irradiated from the slanting upper part and a picture of the non-illuminated part of the vertical upper part of the weld bead (3) is taken with an industrial television (ITV) camera (13). A process is then carried out which obtains the length of edge which has not yet been welded in the direction of the liquid tangent of the workpiece with the central position and then compares the edge of the weld bead which has been processed with the obtd. image longer than the full welding length and slippage is detected.

USE/ADVANTAGE - Quality control of laser butt welding procedures. There is no need for a special inspection process such as radiation inspection or one using an ultrasonic flaw tester. The weld bead centre position is compared and the existence of poor fusion can be estimated from slippage.

CHOSEN-DRAWING: Dwg.1/7

TITLE-TERMS: WELD QUALITY TEST APPARATUS VISUAL SENSE ITV CAMERA DISPLAY

IMAGE

WELD BEAD EXPOSE SLIT LIGHT BEAM NOABSTRACT

ADDL-INDEXING-TERMS: INDUSTRIAL TELEVISION

DERWENT-CLASS: M23 P55

CPI-CODES: M23-G;

⑫公開特許公報(A)

昭63-40692

@Int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

❸公開 昭和63年(1988)2月22日

B 23 K 26/00

3 1 0

F-7920-4E

審査請求 未請求 発明の数 1 (全6頁)

69発明の名称

レーザ突合せ溶接の品質検査装置

②特 願 昭61-183388

図出 願 昭61(1986)8月6日

砂発明者 岩井 孝雄

愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内

の出 願 人 トヨタ自動車株式会社 愛知県豊田市トヨタ町1番地

⑩代 理 人 弁理士 田渕 経雄 外1名

, , ,

I. 発明の名称

レーザ突合せ溶接の品質検査装置

2. 特許請求の範囲

3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

本発明は、レーザ突合せ溶接において、突合せ閉先に対するレーザピームによって生じやすい融合不良を、スリット光と画像処理とを組み合せた方法により、オンラインで自動検査することが可能なレーザ突合せ溶接の品質検査装置に関する。

(従来の技術)

(発明が解決しようとする問題点)

レーザピームによる溶接は集中然級による高速 度溶接を行なうことができるため、溶接部及び溶接無影響部の幅の狭い良好な溶接維手を得ることができる。しかしその反面、幅が狭いが故に、すなわち集光されたレーザピームのスポット径が微小(約 ø 0.3 mm)なために突合せ間先に対するレーザピームのスレの許容値がよ 0.2 mm という高い 位置特度が要求される。これに対して実際の溶接 において上記の特度を 100%満足させることは、 溶接機の機械構度、被溶接物である鋼板の精度及 びレーザヒームの光軸変動等の問題により困難で ある。その結果融合不良という溶接境界面が十分 に浴け合わないために発生する欠陥がビームの位 辺ズレによって生じ、また特にレーザビームによ る溶接の場合ビードの断面形状がワインカップの ように中心がくびれるため浴提部外観から判別で きない内部欠陥となる。そこでこの欠陥を検出す る従来方法として、放射線透過試験と超音波探傷 試験の2つの非破壊検査法がある。しかし前者の 試験法は原理的にオンライン自動検査をすること が不可能であり、また後者の試験法は原理的には 可能であり例もあるが、設備規模が非常に大きく なり、かつ水等の接触媒質を介して接触子を走査 させねばならない等、制約条件が大きく、オンラ イン自動検査装置を構成することが困難である。

本発明は、放射線検査や超音放検査とは別の、 オンラインへの組み込みが可能な方法によってレ ーザ突合せ溶接の品質を検査する装置を提供する ことを目的とする。

[問題点を解決するための手段]

(作用)

上記装置においては、レーザ突合せ溶接による溶接ビード部に斜め上方からスリット光の長手方向 ト状の光)を溶接線方向とスリット光の長手方向 を直角にして照射し、その反射光をビードの垂直 上方からITVカメラによって撮影することによ

り、ピードの断面形状を表す画像が得られる。以 上の部分を視覚センサと呼びスリット光は半導体 レーザ、コリメートレンズ、シリンドリカルレン ズによって作られ、カメラは小型CCDカメラで あり、これらは密閉されたケースに納められ、レ ーザ溶接機の加工ヘッド(溶接トーチ)に取付け られている。この視覚センサから得られた画像を、 画像入力装置及び計算機で構成される専用画像処 理装置によって高速処理することにより、溶接を しながら溶接ビードの中心位置すなわちレーザビ - ムの光軸中心を求めることができる。一方突合 せ溶接のワークの位置決め上、大抵の場合どちら かー方のワークは溶接全長より長く、もう一方が 溶接全長と等しく前者のワークを位置決め基準ピ ンに押し当て、後者のワークをそのワークに押し 当てて位置決めすることになる。よって溶接全長 の両端またはどちらか一方の端部にワークのエッ ジが存在する。それを前述の視覚センサ及び専用 画像処理装置により、溶接の開始前または終了後 に撮影、処理することによりそのワークのエッジ

位置、すなわち溶接線(突合せ開先)の位置を求めることができる。これと前述の同様にして求めたレーザビームの光軸中心とを比較して溶接線に対するレーザビームのズレを求め、溶接の良否(融合不良の有無)を判定することができる。

(実施例)

以下に、本発明に係るレーザ突合せ溶接の品質 検査装置の望ましい実施例を、図面を参照して説 聞する。

レンズ8によってこの光を1軸方向のみ収取させ スリット状の光9に変換する。半導体レーザ6、 コリメートレンズ7、シリンドリカルレンズ8は 容接ビード3の斜め上方に配置され、かつ9のス リット光と3のピード方向を互に直交させている。 10はスリット線(光切断線)で、スリット光9を 被溶接物1、1′及び溶接ビード3に照射するこ とによって生じるものである。11は50 m C C T V カメラ用レンズ、12は接写リング、13はCCDカ メラでスリット線10の垂直上方に配置され、これ によりスリット線10を撮影する。またCCTVカ メラ用レンズ11には治接光などの外乱光の影響を 廃除するため、半選体レーザ6の発生するレーザ ピームの波長帯の光のみを透過する干渉フィルタ か取付けられている。前記6、7、8、11、12、 13の各部材は図示されないケースに納められてお り、レーザ溶胶トーチ 5 に固定されている。14は CCDカメラ13からの映像信号を処理する画像処 理装置で、15は画像処理装置14及び14 A のレーザ ドライバを側御する装置である。

第2図は実際に製作された装置を示す。第2図 中16は被溶接物、17はレーザ溶接トーチ、18はセ ンサのケースである。19は半導体レーザで、20は 半選体レーザ19を駆動させる電子回路を納めたケ - スである。21はコリメータレンズで、半導体レ - ザ19、コリメータレンズ21はケース20に納めら れている。22はシリンドリカルレンズである。23、 24はベンドミラーで、半選体レーザ19、コリメー タレンズ21、シリンドリカルレンズ22によって作 られたスリット光を折り返し、被溶接物16に照射 するように配置されている。25はスリット光軸で ある。26はスリット光を透過させるガラス窓であ る。27 は C C T V 用 50 m レンズで 28 は C C T V 用 レンズ27のレンズ光軸である。29は、窓ガラスで、 30はベンドミラー、31は午 渉 フィルタ、32 は C C **Dカメラ、33はCCD累子である。スリット光軸** 25によって被溶接物16上に作られた光切断線は窓 29を通過してCCTV用レンズ27によってCCD カメラ32のCCD素子33上に撮像されるが、その 途中レンズ光軸28はベンドミラー30によって90.

折り曲げられ、さらに干渉フィルタ31を透過する。 第 L 図の接写リング12に相当するものは、CCT V用レンス27とCCDカメラ32の間の空間によっ て換えられている。34は遮へいブラシで沿接中に 生じるスパッタ及び溶接光を遮へいしている。35 及び36はエアー吹出し口で、窓26、29が溶接中に 生じる煙等によって汚れるのを貼いでいる。また ケース18内はドライエアーにより大気より高い圧 力がかけられており、ケース18内部に煙、スパッ クヒューム等の汚れを生じさせるものが投入する のを防いでいる。なお、37は溶接トーチの中心軸 で、これとレンズ光軸28の距離を可能な限り短く するため、すなわち、狩技ポイントと検査ポイン トのオフセットを小さくし、検査のために余分に レーザ溶接トーチ17またはケース18が移動する距 **稲を短くするため、レンズ光軸28はベンドミラー** 30によって折り曲げられている。

また木装置は、光切断線を溶接と同時に移動しながら撮影するため、その線が流れないよう半球体レーザ19は C C D カメラ32の撮影周期と同期し

て、点灯時間の非常に短いパルス点灯するように なっている。

第3回に実際の検査中にCCDカメラ13が撮影している画像を示す。図中の矢印は溶接方向を示す。38、39は被溶接物、40は突合せ部、41は溶接ビード、42、43はスリット光 9による光切断線を示す。44、45は13が撮影している像の範囲で拡大図をそれぞれ、第4図、第5図に示す。47、48、50は被溶接物、46は溶接ビード部、49、52は光切断線、51は被溶接物のエッジを示す。

第6図に14の画像処理装置の処理フローを示す。画像人力工程53、細線化工程54は電子回路で構成された処理回路によりリアルタイムに処理され、その他は計算機のソフトウェアにより処理される。そのため汎用の画像処理装置に比較し、極めて高速処理となる。

第7 図は溶接不良が生じる状況を示す。 (a) 、 (b) は良好ピードを、 (c) 、 (d) は溶接芯ズレによる不良ピードの断面形状を示す。 55、56 は集取されたレーザピームを示す。

つぎに上記装置の作用について説明する。

上記第6図のフローチャートに従う画像処理をおいては、第6図の左コラムで、溶接をドータを補助、欠損データを補助して欠損のいい、2階を分して、ビードエッジを検出してサピームのの中央コラムで、フロールを求め、1階を分し、フークエッジ位置を検

出する。これによってワークの溶接線位置が求まる。第6図の右コラムで溶接終了が判断されて溶接が終了していることが分るとワークエッジ位置を平均化し、それとビード中心位置とを比較して溶接線とレーザビームの光軸中心が一致して第7図回、回のような不良の溶接が行なわれたかを判定する。

(発明の効果)

本発明のレーザ突合せ溶接の品質検査装置によるときは、放射線検査のように特別な検査工程を設ける必要性もなくかつ放射線機関の必要性はないのので、オンラインへの組み込みが可能である。また、検出へッド(視覚センサ)をかかである。ほトーチに組み付けることができるため、検査工程を設けることなった。

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明のレーザ突合せ溶接の品質検査

- 装置の概略構成を示す斜視図、

第2図は本発明の検査装置を実際のレーザ溶接 装置に組み付けたときの概略側面図、

第3図はCCDカメラが撮彩している画像、

第4回、第5回は第3回の部分拡大図、

第 6 図は画像処理装置の処理フローチャート、第 7 図 (a) 、 (b) はそれぞれ良好ビードの生じる状況と生じた結果の断面図、

第7図 (c)、 (d) はそれぞれ不良ビードの生じる状況と生じた結果の斯面図、

である.

1、1′、16……被溶接物

2 突合世郎

3 溶接ビード

4 ピード断面

5、17………レーザ溶接トーチ

6 … … … … … 半導体レーザ

7、21…………コリメートレンズ

8 、 22 … … … … シリンドリカルレンズ

9 、 25 … … … スリット光

13、32… … … C C D カ メ ラ

14

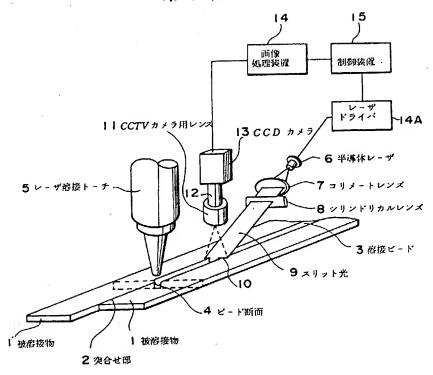
15 制御装置

特 許 出 闡 人 卜曰夕自動取株式会社

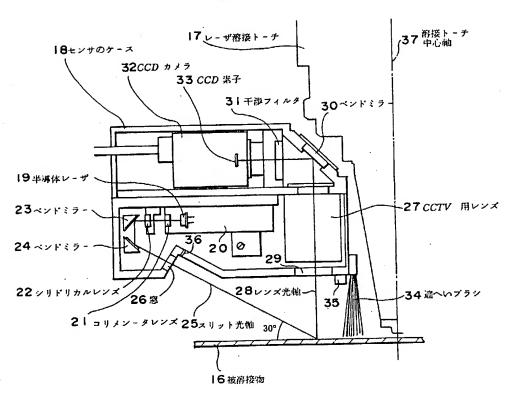
化 理 人 弁理士 田渕 経雄

(他1名)



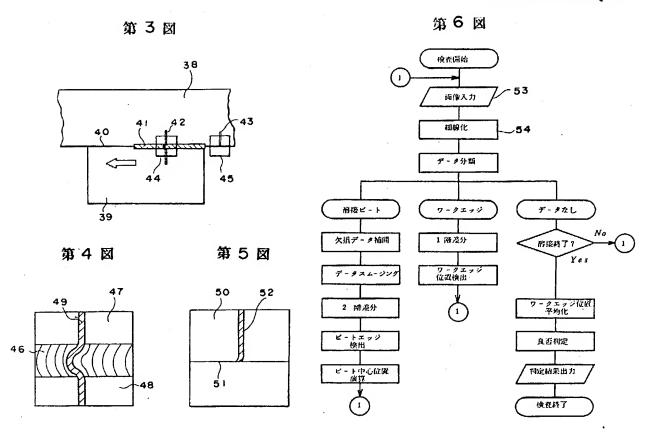


第2図



-497-

03/26/2004, EAST Version: 1.4.1



第7図

